

問題

- (1) $4x+6y+z=2$ (2) $4x+6y+z=0$
 $2x+y-4z=3$ $2x+y-4z=0$
 $3x-2y+5z=8$ $3x-2y+5z=0$
- (3) $-x+y+2z=0$ (4) $-x+y+2z=1$
 $3x+4y+z=0$ $3x+4y+z=3$
 $2x+5y+3z=0$ $2x+5y+3z=5$

4. 行列の固有値と行列の対角化

固有値と固有ベクトル

$A=(a_{jk})$ を $n \times n$ 行列、 X を列ベクトルとして、一次方程式

$$AX = \lambda X$$

を考える。



$$\begin{aligned}(a_{11} - \lambda)x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n &= 0 \\ a_{21}x_1 + (a_{22} - \lambda)x_2 + \cdots + a_{2n}x_n &= 0 \\ \dots\dots\dots & \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + (a_{nn} - \lambda)x_n &= 0\end{aligned}$$

上式は常に自明な解 $X=0$ 、すなわち $x_1 = x_2 = \cdots = x_n = 0$ を持つ。

自明でない解をもつのは、係数から作られる行列式が0、すなわち

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

のとき、 λ に対する n 次の方程式。その根 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ を固有値という。

各固有値 $\lambda_k (k=1,2,\dots,n)$ に対して、固有値方程式

$$AX_k = \lambda_k X_k \quad (k=1,2,\dots,n)$$

は自明でない解 X_k を持つ。ベクトル X_k を λ_k に対する固有ベクトルという。

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad D(\lambda) \equiv \det|A - \lambda I| = 0$$

固有方程式 (特性方程式)

固有値は一般に複素数。固有方程式は重根を持つこともある。
(固有値が縮退しているという)

以下の議論ではすべての固有値は相異なるとする。

例題 行列 $A = \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ の固有値、固有ベクトルを求めよ。

行列の対角化

$A = (a_{jk})$ を $n \times n$ の対称行列、すなわち $A^T = A$ として固有値方程式 $AX = \lambda X$ を考える。固有値を λ_k 、それに対応する固有ベクトルを v_k とすると

$$Av_k = \lambda_k v_k \quad (k=1,2,\dots,n)$$

簡単のため固有値は全て異なるとする。列ベクトル v_k

$$v_k = \begin{pmatrix} v_{1k} \\ v_{2k} \\ \vdots \\ v_{nk} \end{pmatrix} \quad (k=1,2,\dots,n)$$

を並べて行列 $V = (v_1, v_2, \dots, v_n) = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1n} \\ v_{21} & v_{22} & \cdots & v_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ v_{n1} & v_{n2} & \cdots & v_{nn} \end{pmatrix}$ を作る

$$\text{行列 } V = (v_1, v_2, \dots, v_n) = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1n} \\ v_{21} & v_{22} & \cdots & v_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ v_{n1} & v_{n2} & \cdots & v_{nn} \end{pmatrix}$$

は $Av_k = \lambda_k v_k$ ($k=1,2,\dots,n$)、すなわち $\sum_{l=1}^n a_{jl} v_{lk} = \lambda_k v_{jk} = v_{jk} \lambda_k$ から分かるように

$AV = V\Lambda$ をみたく。ここで行列 Λ は対角要素が固有値である対角行列

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

である。 $AV = V\Lambda$ の転置をとる。 $A^T = A$, $\Lambda^T = \Lambda$ であり、また行列の積の転置は $(AV)^T = V^T A^T$ であるので、 $AV = V\Lambda$ より $V^T A = \Lambda V^T$

$AV = V\Lambda$ の左から V^T をかけ、 $V^T A = \Lambda V^T$ の右から V をかけた式を比べると

$$V^T V \Lambda = \Lambda V^T V \quad \text{を得る。}$$

$V^TVA = \Lambda V^TV$ の左辺と右辺の (j, k) 要素はおのこの

$$(V^TV\Lambda)_{jk} = \sum_{l=1}^n (V^TV)_{jl} \Lambda_{lk} = \lambda_k (V^TV)_{jk}$$

$$(\Lambda V^TV)_{jk} = \sum_{l=1}^n \Lambda_{jl} (V^TV)_{lk} = \lambda_j (V^TV)_{jk}$$

ゆえに $\lambda_k (V^TV)_{jk} = \lambda_j (V^TV)_{jk}$

$\lambda_j \neq \lambda_k (j \neq k)$ と仮定したので $(V^TV)_{jk} = 0 (j \neq k)$

$\lambda_k (V^TV)_{jk} = \lambda_j (V^TV)_{jk}$ で $j = k$ としたものは単に恒等式。

したがって、行列 V^TV の対角要素 $(V^TV)_{jj} (j=1, 2, \dots, n)$ は任意であり、

大きさを1と取れる。  $(V^TV)_{jj} = 1 (j=1, 2, \dots, n)$

$(V^TV)_{jk} = 0 (j \neq k)$ と合わせて考えると、 $V^TV = I$ 、すなわち V は直交行列。

$AV = V\Lambda$ の左から V^T をかけると $V^TAV = V^TV\Lambda = \Lambda$

対称行列 A は固有ベクトル v_k から作った直交行列 V によって対角行列 Λ に変換できる。



行列の対角化

A がエルミート行列の場合はユニタリ行列 U によって、 $U^\dagger AU$ を対角行列にできる。

例題

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \text{ を対角化せよ。}$$